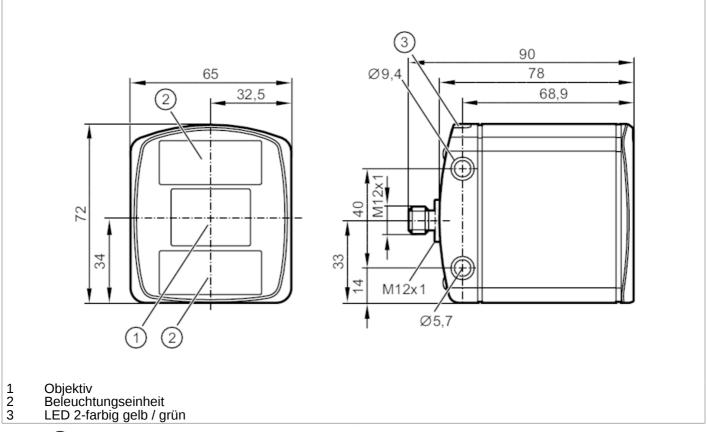
#### 3D-Sensor

O3DIRDKG/E1/GM/W/70







Produktmerkmale			
Lichtart		Infrarotlicht	
Bildauflösung 3D	[px]	176 x 132	
Öffnungswinkel 3D	[°]	70 x 51; (nominaler Wert ohne Verzeichnungskorrektur)	
Messbereich	[m]	< 30	
Kommunikationsschnittstelle Ethernet		Ethernet	
Abmessungen	[mm]	72 x 65 x 90	
Einsatzbereich			
Applikation		Objektvermessung; Vollständigkeitsüberwachung; Füllstandüberwachung; Abstandüberwachung; Volumenüberwachung; Robotergreifernavigation; Depalletierung	
Elektrische Daten			
Betriebsspannung	[V]	20,428,8 DC; (EN 61131-2)	
Stromaufnahme	[mA]	420; (maximaler Mittelwert: < 1600 mA)	
Max. Stromaufnahme	[mA]	2400; (Spitzenstrom gepulst)	
Leistungsaufnahme	[W]	10; (typischer Wert)	
Schutzklasse		III	
Lichtart		Infrarotlicht	
Bildsensor		PMD 3D ToF-Chip	
Interne Beleuchtung		ja; (Infrarot: 850 nm unsichtbare Strahlung LED)	

### 3D-Sensor

O3DIRDKG/E1/GM/W/70



Ein-/Ausgänge			
Anzahl der Ein- und Ausgänge		Anzahl der digitalen Eingänge: 2; Anzahl der digitalen Ausgänge: 3; Anzahl der analogen Ausgänge: 1	
Eingänge			
Trigger		24 V PNP/NPN (IEC 61131-2 Typ 3)	
Anzahl der digitalen Eingänge		2	
Eingangsbeschaltung digitale Eingänge		24 V PNP/NPN; (konfigurierbar; IEC 61131-2 Typ 3)	
Ausgänge			
Gesamtzahl Ausgänge		3	
Anzahl der digitalen Ausgänge		3; (konfigurierbar)	
Ausgangsfunktion		24 V PNP/NPN; (EN 61131-2)	
Max. Spannungsabfall Schaltausgang DC	[V]	1	
Strombelastbarkeit je Ausgang	[mA]	100	
Anzahl der analogen Ausgänge		1; (konfigurierbar)	
Analogausgang Strom	[mA]	420	
Max. Bürde	[Ω]	500	
Analogausgang Spannung	[V]	010	
Min. Lastwiderstand	[Ω]	10000	
Genauigkeit Analogausgang	[%]	1	
Kurzschlussschutz		ja	
Ausführung Kurzschlussschutz		getaktet	
Überlastfest		ja	
Auflösung Analogausgang		12 bit	
Erfassungsbereich			
Arbeitsabstand	[mm]	3008000	
Hinweis zum Arbeitsabstand		Objektgröße: 200 x 200 mm	
		Reflektivität: 18 %	
Bildauflösung 3D	[px]	176 x 132	
Öffnungswinkel 3D	[°]	70 x 51; (nominaler Wert ohne Verzeichnungskorrektur)	
Bildwiederholfrequenz 3D	[Hz]	25	
Mess-/Einstellbereich			
Messbereich	[m]	< 30	
Software / Programmierung			
Parametriermöglichkeiten		Über PC mit ifm Vision Assistant	
Schnittstellen			
Kommunikationsschnittstelle		Ethernet	

## 3D-Sensor

O3DIRDKG/E1/GM/W/70



	INET		
Protokoll TCP/IP; EtherNet/IP; PROFI IP-Adresse: 192.168.0.6 Werkseinstellungen Subnetzmaske: 255.255.25			
Werkseinstellungen IP-Adresse: 192.168.0.6 Subnetzmaske: 255.255.25			
Werkseinstellungen Subnetzmaske: 255.255.25	_		
	9		
6 · IBA1 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	Subnetzmaske: 255.255.255.0		
Gateway IP-Adresse: 192.168	Gateway IP-Adresse: 192.168.0.201		
Ethernet - EtherNet/IP			
Verwendungstyp Datenübertragung			
Ethernet - PROFINET			
Verwendungstyp Datenübertragung			
Ethernet - TCP/IP			
Verwendungstyp Parametrierung; Datenübertra	agung		
Umgebungsbedingungen			
Umgebungstemperatur [°C] -1050			
Lagertemperatur [°C] -4085			
Schutzart IP 65; IP 67; IP 69K			
Max. Fremdlichtsicherheit [klx] 8; (bei verringerter Messgenauigkeit und Rep	produzierbarkeit: < 100)		
Zulassungen / Prüfungen			
DIN EN 61000-6-4 Störem	nission / industrielle Umgebung		
EMV DIN EN 61000-6-2 Störfes	stigkeit / industrielle Umgebung		
Schockfestigkeit DIN EN 60068-2-27 50 g	/ (11 ms) nicht wiederholend		
DIN EN 60068-2-27 40	0 g / (6 ms) wiederholend		
Vibrationsfestigkeit DIN EN 60068-2-6	2 g / (10150 Hz)		
DIN EN 60068-2-64 2	2,3 g RMS / (10500 Hz)		
Photobiologische Sicherheit freie Gruppe; (DIN EN 624	-		
	DIN EN 61010-2-201 elektrische Versorgung nur über PELV-Stromkreise		
Mechanische Daten			
Gewicht [g] 1137,5			
Abmessungen [mm] 72 x 65 x 90			
Werkstoffe Gehäuse: 1.4404 (Edelstahl / 316L); Frontscheibe: F	Gehäuse: 1.4404 (Edelstahl / 316L); Frontscheibe: PMMA; Funktionsanzeige: PA		
Anzugsdrehmoment [Nm] < 0,8	< 0,8		
Anzeigen / Bedienelemente			
Anzeige	LED, grün Ethernet Betrieb		
Schaltzustand 2 x	x LED, gelb OUT 1 OUT 2		
Zubehör			
Lieferumfang Schutzkappen	Schutzkappen		
Bemerkungen			
	1 Stück		
Verpackungseinheit 1 Stück			
Verpackungseinheit 1 Stück Elektrischer Anschluss - Ethernet			

#### 3D-Sensor

O3DIRDKG/E1/GM/W/70





1 TD +
2 RD +
3 TD 4 RD -

### Elektrischer Anschluss - Prozessanschluss

Steckverbindung: 1 x M12



U+ 1 2 Triggereingang GND 3 Schaltausgang 1 digital oder analog 4 5 Schaltausgang 3 digital Ready Schaltausgang 2 digital 6 7 Schalteingang 1 digital 8 Schalteingang 2 digital

### Weitere Daten

### Bildfeldgröße mit Verzeichnungskorrektur

Messbereich / Abstand [m]	Länge [m]	Breite [m]
0,50	0,40	0,55
1,00	0,80	1,10
2,00	1,60	2,20
3,00	2,40	3,30
4,00	3,20	4,40
5,00	4,00	5,50

#### 3D-Sensor

O3DIRDKG/E1/GM/W/70



### Genauigkeit bei Objektvermessung

Messbereich / Abstand [m]	Genauigkeit für Objektgröße (Länge, Breite, Höhe) [mm]	Genauigkeit der Objektposition (Koordinaten X, Y, Z) [mm]	Genauigkeit für Drehwinkel [°]	
typischer Wert	typischer Wert	typischer Wert	typischer Wert	
1,03,0	± 12	± 6	± 1.3	
Arbeitsabstand:		0,3 5 m		
Bildwiederholfrequenz:		1 Hz		
Angaben gelten für:				
quaderförmige Objekte				
Reflektivität:		690 % für nicht glänzende Objekte		
minimale Objektgröße:		100x100x100 mm		
Objekt in Bildmitte				
Objektgeschwindigkeit:		< 0,2 m/s		

### Vollständigkeitsüberwachung

	Objektgeschwindig	gkeit < 0,2 m/s [mm]	Objektgeschwindigkeit > 0,2 m/s [mm]
typischer Wert:			
Mindesthöhe	25		45
Bildwiederholfrequenz [Hz]		5	
Arbeitsabstand [m]		0,35	
maximale Gebindegröße (orthogonale Gebindeanordnung)		maximale Anzahl d	er Objekte 64
Die Bildwiederholfrequenz wird durch da	s Verwenden der		
Lagenachführung reduziert			

### Füllstand- und Abstandüberwachung

Messbereich / Abstand [m]	Reproduzierbarkeit der Abstandsmesswerte auf grauen Objekten (18 % Reflektivität) [mm]	Reproduzierbarkeit der ROI von 50x50 Pixel auf grauen Objekten [mm]	Genauigkeit (Reflektivität 6-90%) [mm]
	typischer Wert	typischer Wert	typischer Wert
0,31,0	8	0,4	± 9
1,03,0	12	0,5	± 9
3,05,0	20	0,9	± 13
5,07,0	30	1,2	± 18
7,08,0	50	2,0	± 24

Gemessen in Bildmitte bei 20 °C Umgebungstemperatur

Reproduzierbarkeit  $1\,\sigma$ 

Die Reproduzierbarkeit kann mit Filterfunktionen optimiert werden

Temperaturdrift -10...+50 °C 0,3 mm/K

### 3D-Sensor

O3DIRDKG/E1/GM/W/70



### Robotergreifernavigation und Depalletierung

	Robotergreifernavigation	Depalletierung
Arbeitsabstand [m]	0,26	0,56
Objekttypen	beliebige Objektform	geschlossene, quaderförmige Objekte
minimale Objektgröße [mm]	20 x 20 x 20	$50 \times 50 \times 50$ bei minimalem Arbeitsabstand
Genauigkeit der Objektposition [mm]		
typischer Wert:	± 10 quaderförmige Objekte	± 15
Genauigkeit für Drehwinkel [°]		
typischer Wert:	± 1 quaderförmige Objekte	± 3
Objektgeschwindigkeit [m/s]	< 0,2	
Bildwiederholfrequenz [Hz]	2 bei einem zu vermessenden Objekt	1
maximale Anzahl der Objekte	20	