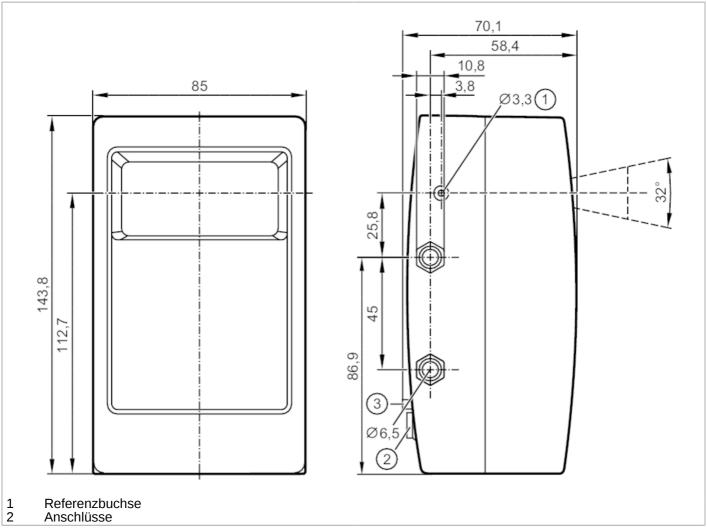
3D-Sensor für mobile Anwendungen

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/95







Produktmerkmale		
Lichtart		Infrarotlicht
Bildauflösung 3D	[px]	64 x 16
Öffnungswinkel 3D	[°]	95 x 32
Kommunikationsschnittstelle		CAN; Ethernet
Abmessungen	[mm]	143,8 x 85 x 70,1
Einsatzbereich		
Applikation		Ausgabe von 3D-Bilddaten
Elektrische Daten		
Betriebsspannung	[V]	932 DC
Stromaufnahme	[mA]	< 400
Leistungsaufnahme	[W]	3,6
Schutzklasse		III
Lichtart		Infrarotlicht
Bildsensor		PMD 3D ToF-Chip

3D-Sensor für mobile Anwendungen

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/95



Erfassungsbereich		
Bildauflösung 3D [px]	64:	x 16
Öffnungswinkel 3D [°]	95 :	x 32
Bildwiederholfrequenz 3D [Hz]	25 / 3	33 / 50
Software / Programmierung		
Parametriermöglichkeiten	Über PC mit ifm	Vision Assistant
Schnittstellen		
Kommunikationsschnittstelle	CAN; E	Ethernet
Anzahl der CAN Schnittstellen		1
Anzahl der Ethernet Schnittstellen		1
Hinweis zu Schnittstellen	Vorverarbeitete Datenausg	abe über CAN-Schnittstelle
CAN		
Übertragungsrate	250 (1251	L000) kBaud
Protokoll		en; UDS
		tstelle: Default
Werkseinstellungen	Device-Adress	se (ECU): 239
	UDS-Schnittstelle: 50	00 (1251000) kBaud
Verwendungstyp	Parametrierung; I	Datenübertragung
Ethernet		
Protokoll	UD	P/IP
	IP-Adresse: 192.168.1.1	
NA/a ulua a imata lluma a an	Subnetzmaske: 255.255.25.0	
Werkseinstellungen	Ziel-IP-Adresse: 255.255.255	
	Zielport: 42000	
Verwendungstyp	Datenübertragung	
Umgebungsbedingungen		
Umgebungstemperatur [°C]	-40	85
Hinweis zur	bei Bildwiederholfrequenz von 25 Hz	
Umgebungstemperatur		
Lagertemperatur [°C]	-40.	105
Schutzart	IP 67; IP 69K; (mit aufgeschraubten S	teckverbindern oder Verschlusskappen)
Max. Fremdlichtsicherheit [klx]	120	
Zulassungen / Prüfungen		
EMV	DIN EN 61000-6-4	industrielle Umgebung
	DIN EN 61000-6-2	industrielle Umgebung
Schockfestigkeit	DIN EN 60068-2-27	30 g / 6 ms Dauerschock
Vibrationsfestigkeit	DIN EN 60068-2-6	10 g / 10500 Hz Gleitsinus
	DIN EN 60068-2-64	102000 Hz Rauschen
Elektrische Sicherheit	DIN EN 61010-2-201	elektrischer Schlag / elektrische Versorgung nur über PELV-Stromkreise
MTTF [Jahre]	78	

3D-Sensor für mobile Anwendungen





Mechanische Daten			
Gewicht	[g]	1022	
Abmessungen	[mm]	143,8 x 85 x 70,1	
Werkstoffe		Aluminiumdruckguss	
Zubehör			
Lieferumfang		Schutzkappen	
Bemerkungen			
		Die Beleuchtungseinheit ist für den Betrieb des Sensors erforderlich.	
Bemerkungen		Sensor und Beleuchtungseinheit nur mit original ifm-Kabel verbinden.	
		Die funktionsspezifischen Leistungswerte befinden sich in der zugehörigen Dokumentation.	
Verpackungseinheit		1 Stück	

Elektrischer Anschluss - CAN

Steckverbindung: 1 x M12



 1
 Abschirmung

 2
 9...32 V

 3
 GND

 4
 CAN-H

 5
 CAN-L

Elektrischer Anschluss - Ethernet

Steckverbindung: 1 x M12



1	TD+
2	RD +
3	TD -
4	RD -

3D-Sensor für mobile Anwendungen





Weitere Daten Bildfeldgröße mit Verzeichnungskorrektur			
			Messbereich / Abstand [m]
5	11	2,9	
10	21,8	5,7	
15	32,7	8,6	
30	65	17	

Messbereich für Objekterkennung

Objekttyp / Objektgröße	Einsatzbedingung	Messbereich [m]
Fahrzeug	sonnig (~120 klx)	0,2521
	wolkig (~20 klx)	0,2530
	Dunkelheit	0,2535
Person	sonnig (~120 klx)	0,259
	wolkig (~20 klx)	0,2512
	Dunkelheit	0,2515
Retroreflektor	sonnig (~120 klx)	129
	wolkig (~20 klx)	142
	Dunkelheit	155
Softwarevariante:	OD Obje	ekterfassung

Messbereich für ROI

Einsatzbedingung	Messbereich [m]
	typischer Wert
sonnig (~120 klx)	0,258
wolkig (~20 klx)	0,2511
Dunkelheit	0,2521
Softwarevariante : DI / BF Distance Image Basisfunktionen	

Messgenauigkeit

Einsatzbedingung	Messgenauigkeit [cm]	
	typischer Wert	
sonnig (~120 klx)	± 15	
wolkig (~20 klx)	± 10	
Dunkelheit	± 5	
Softwarevariante : DI / BF Distance Image Basisfunktionen		